

## Ferramentas de configuração

### Definir o endereço IP da máquina de rastreamento

Abra a ferramenta de configuração IVESmart, clique em Settings -> IP address -> Search successively (consulte a Figura 5.1-1 para obter detalhes), a interface de configuração exibirá todos os dispositivos válidos na LAN, verifique o tipo de dispositivo a ser configurado e clique em Confirm. Nota: O computador para operar a ferramenta IVESmart deve estar na mesma LAN com a câmera configurada.

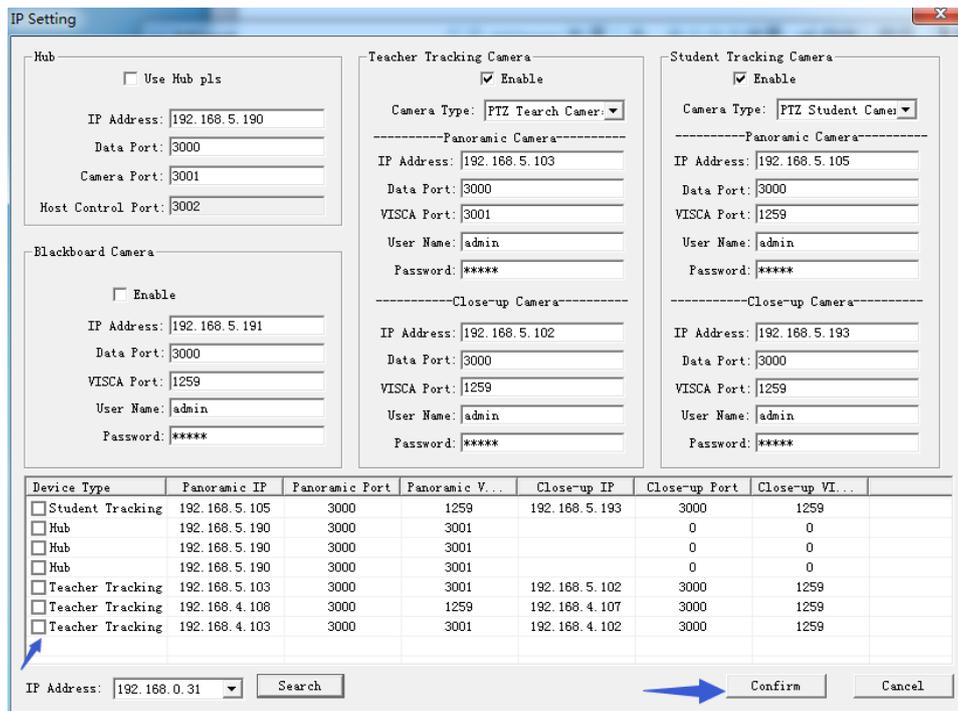
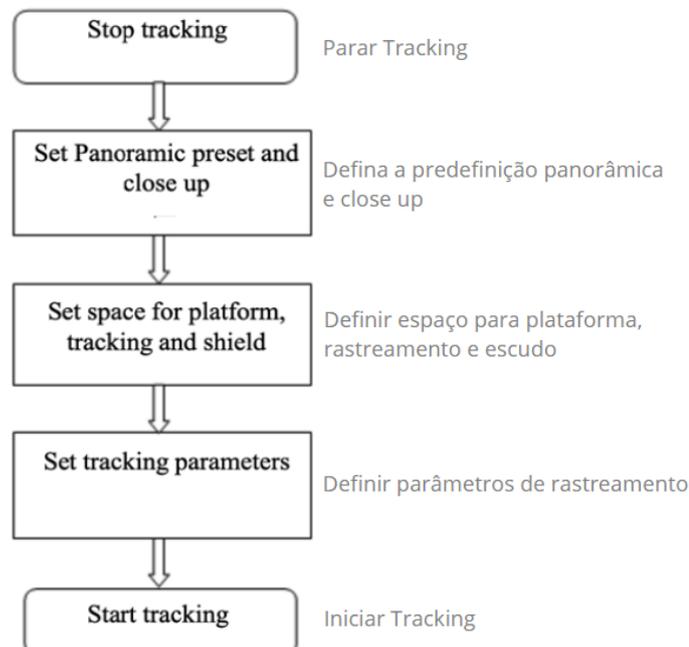


Figure 5.1-1 Operation interface

## Configurar parâmetros de rastreamento

### Definir o processo



Aqui, a seguir está uma descrição das configurações de acordo com o processo. A interface principal da ferramenta de configuração é mostrada na Figura 5.2-1.

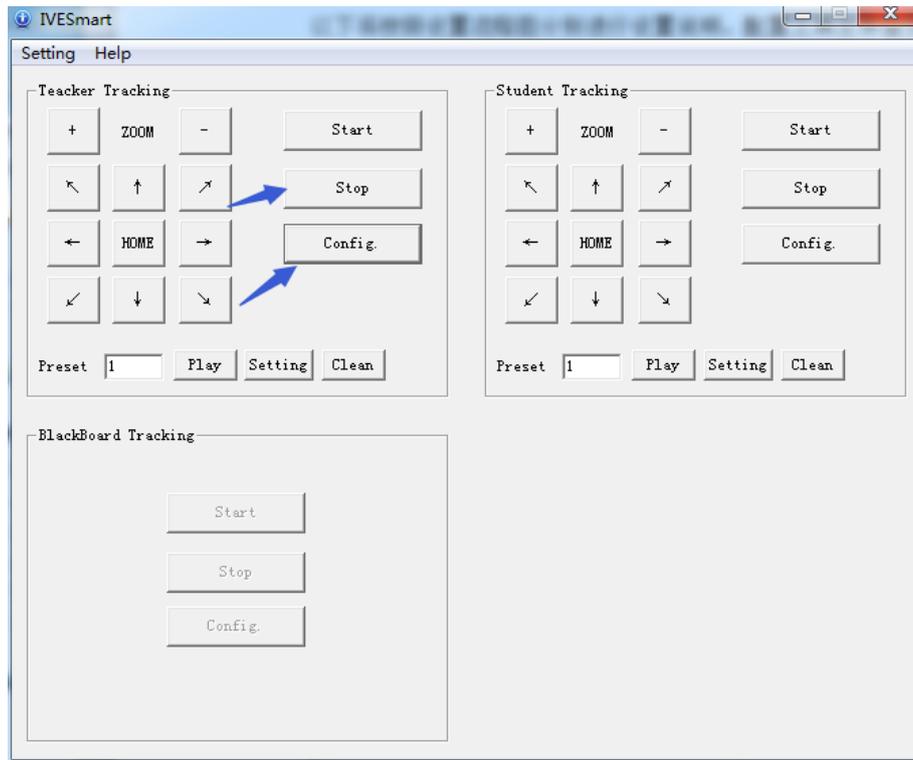


Figure 5.2-1 Operation interface

### 1 - Defina a posição predefinida para close-up

A interface de operação de configuração da posição predefinida para close-up é mostrada na Figura 5.2-2. A caixa indicada pela seta possui um botão de controle de suporte. Ao controlar a posição do suporte e o valor do zoom, ele ajustará o ângulo e a posição da câmera para a posição predefinida e salvará. As configurações da posição predefinida panorâmica e da posição predefinida da plataforma são as seguintes:

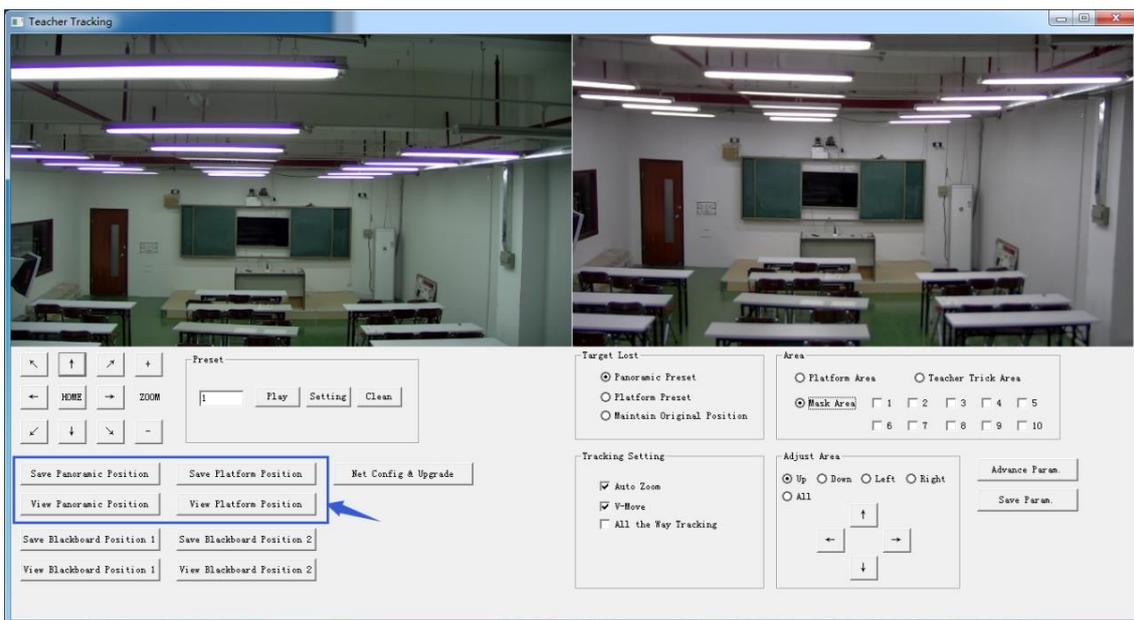


Figure 5.2-2 Operation interface

**Platform preset:** Controle a câmera de rastreamento do professor para fazer a plataforma (sugerimos que os professores fiquem no meio da plataforma, se houver) obtenha o resultado visual desejado na imagem da câmera, clique e salve a predefinição da plataforma. Durante o rastreamento normal, o tamanho da imagem do professor na imagem usa a predefinição da plataforma como referência. Quando o alvo de rastreamento desaparece, ele pode selecionar a lente de close-up para voltar à predefinição da plataforma.

**Panoramic preset:** Controle a câmera de rastreamento do professor para permitir que a câmera tenha quase uma panorâmica da sala de aula (ou de qualquer posição). Quando o alvo de rastreamento desaparece, ele pode selecionar a lente de close-up para voltar à posição panorâmica.

**Preset for blackboard-writing:** Consulte o manual do usuário para escrever no quadro-negro para obter detalhes.

## 2 - Defina a área da lente panorâmica

**Platform area:** É a área rastreada quando a lente de close-up inicia o rastreamento. É a área do quadro-negro na plataforma geralmente para garantir que, quando o professor estiver na plataforma, sua parte superior do corpo seja exibida dentro da área de configuração e não excederá a margem inferior da área da plataforma quando os alunos na primeira fila se sentarem. Consulte a Figura 5.2-3.

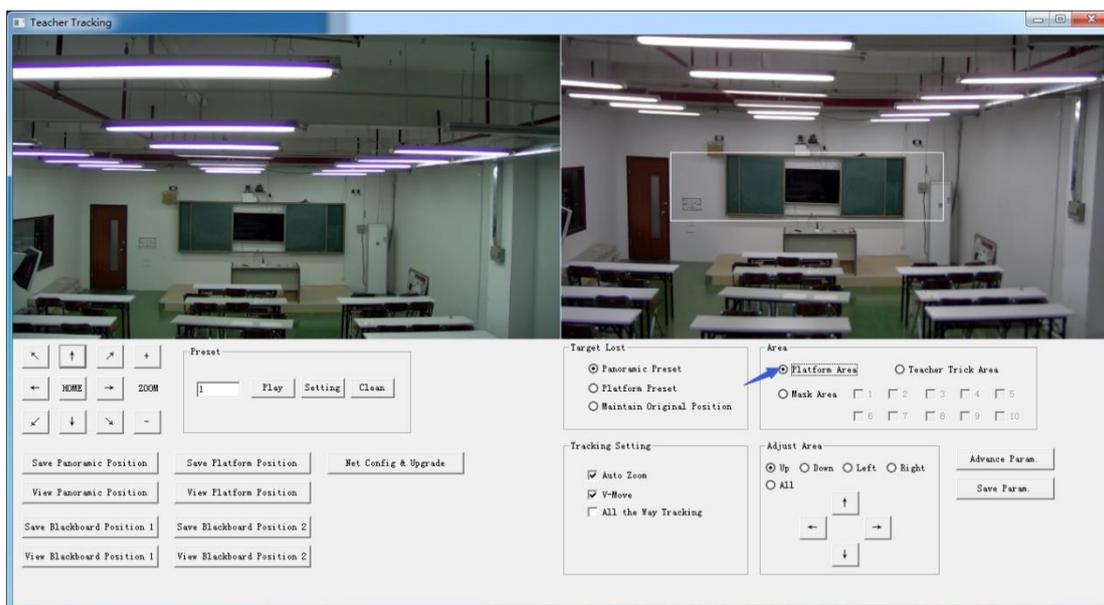


Figure 5.2-3 Operation interface

**Tracking area:** Área de rastreamento significa escopo de rastreamento do professor. Quando o alvo de rastreamento sair da área de rastreamento, será considerado perda do alvo de rastreamento. A área de rastreamento pode ser definida em polígono de acordo com certas condições do ambiente ou definir a área do aluno fora da área de rastreamento. Consulte a Figura 5.2-4:

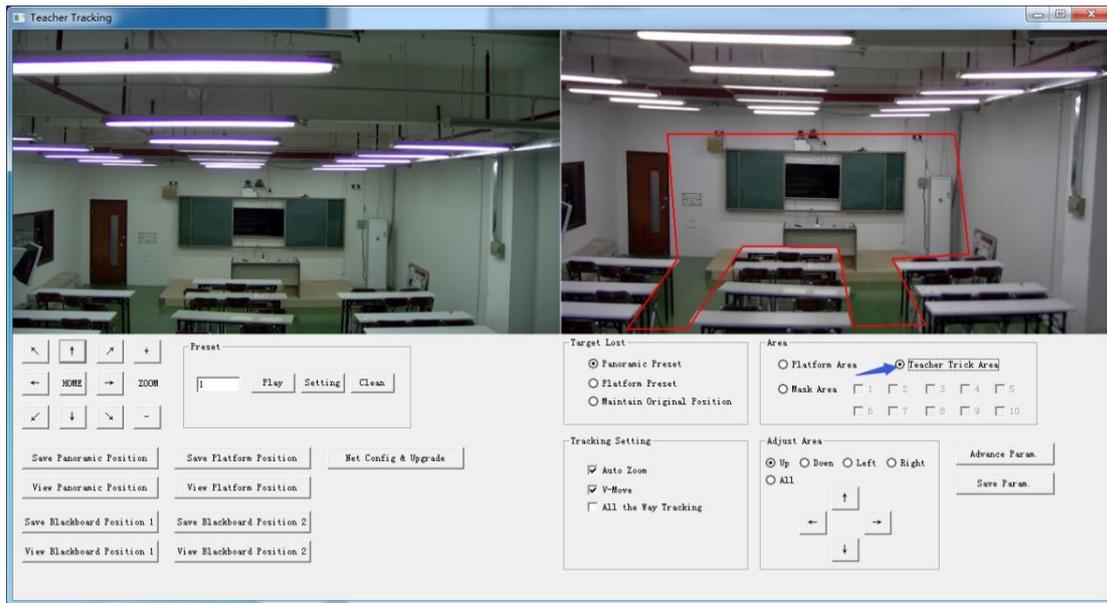


Figure 5.2-4 Operation interface

**Mask area:** A área da máscara geralmente é a área que pode afetar o resultado do rastreamento do professor, como locais que podem ter mudanças dinâmicas, como TV, projetor, portas e janelas. Veja a figura 5.2-5:

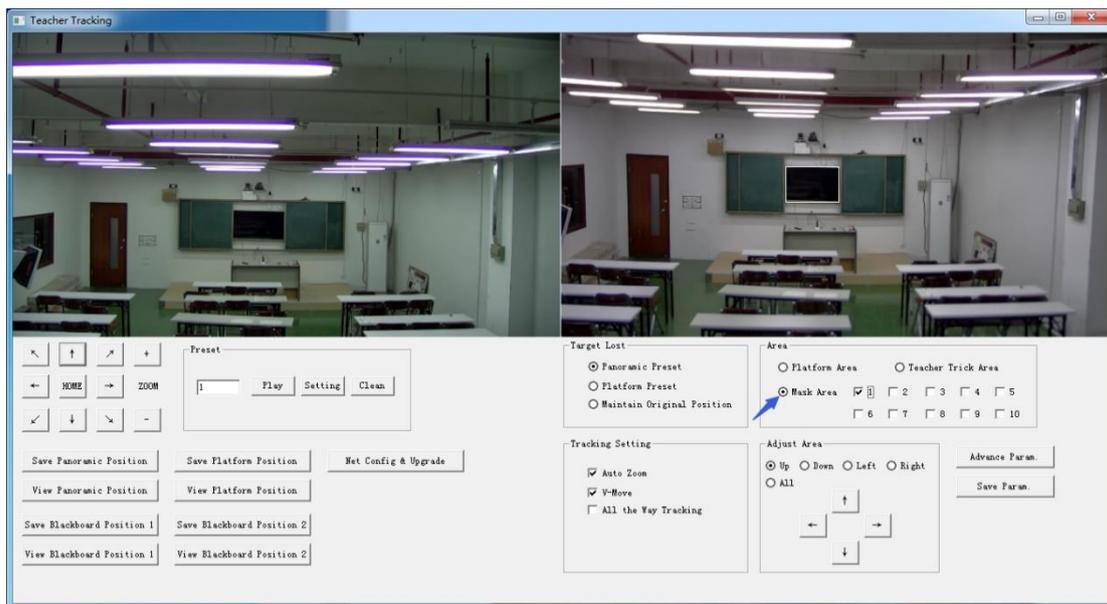


Figure 5.2-5 Operation interface

### 3 - Defina os parâmetros de rastreamento

**Target lost:** Quando o alvo perde, a lente de close-up retornará à posição predefinida designada. Esta posição predefinida pode ser predefinida panorâmica, predefinida da plataforma ou manter a posição original.

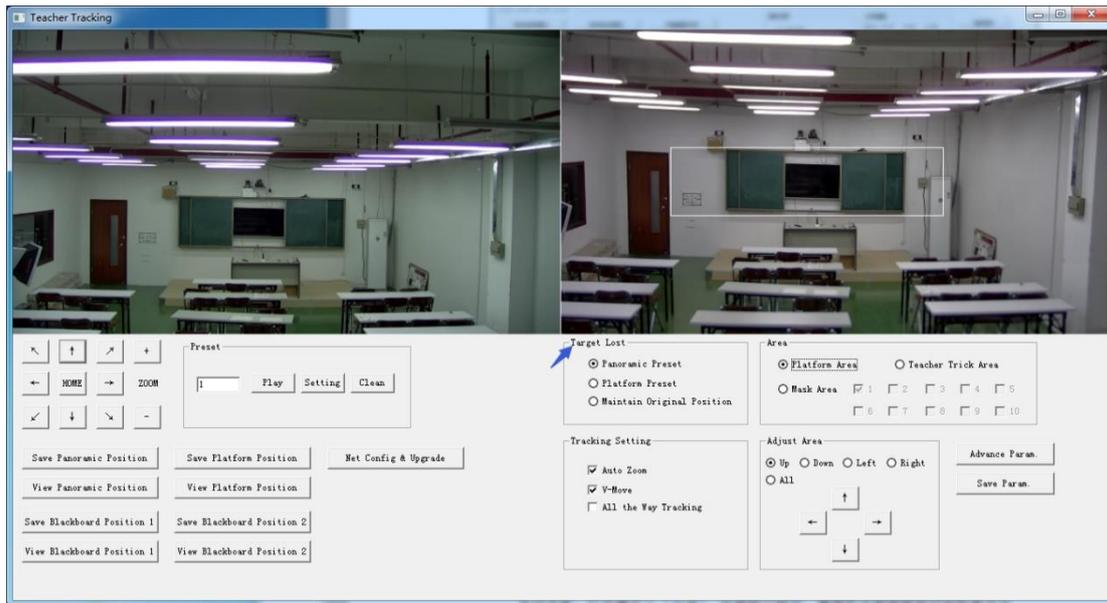


Figure 5.2-6 Operation interface

**Tracking settings:** Auto zoom: No open mode (marcado), durante o rastreamento, a câmera fará o zoom automaticamente de acordo com a distância do alvo; em off mode (desmarcado), durante o acompanhamento do professor, o zoom permanece o valor definido durante a predefinição da plataforma.

V-move: No modo aberto (marcado) e durante o rastreamento do professor, a câmera ajustará seu ângulo de elevação de acordo com a altura do alvo de rastreamento; no modo desligado (desmarcado) e durante o professor rastreamento, o ângulo de elevação permanece o valor definido durante a predefinição da plataforma. Se um professor não deixar a plataforma em sala de aula, sugerimos desativar o zoom automático e o v-move.

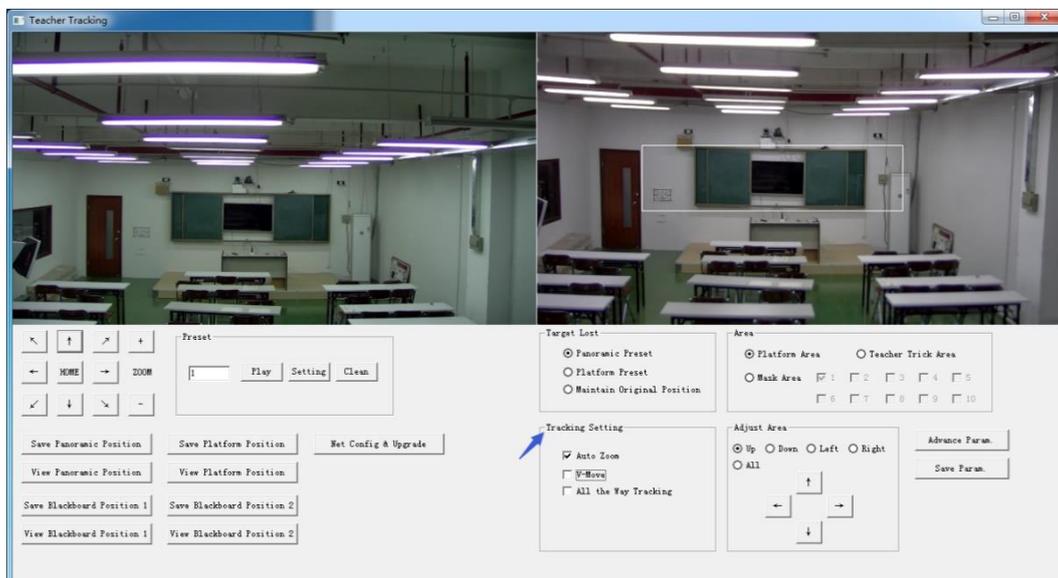


Figure 5.2-7 Operation interface

**Advance parameters:** Sensibilidade da ação: No modo de rastreamento do professor, é a faixa de ação necessária para acionar a câmera de rastreamento quando o alvo de rastreamento muda do estado estacionário para o estado de movimento. Quanto maior a sensibilidade da ação, menor o movimento do alvo de rastreamento que acionará o movimento de rastreamento da câmera.

H-speed: Significa velocidade da câmera de rastreamento para rastreamento horizontal.  
V-speed: Significa velocidade da câmera de rastreamento para rastreamento vertical.  
Zoom range: quanto maior o alcance, maior a extensão do zoom necessária para a câmera ao rastrear o alvo descendo a plataforma.  
Lost timeout: significa o tempo necessário (5s por padrão) para que a câmera de rastreamento execute a ação de perda de alvo quando o alvo for perdido (opcional: retornar à predefinição de panorama, predefinição de plataforma ou permanecer na posição original).  
Down platform sensitivity: É usado para determinar se o professor desce da plataforma. Quanto menor a sensibilidade, maior a distância do professor ao quadro-negro necessária para acionar a ação do professor na plataforma.

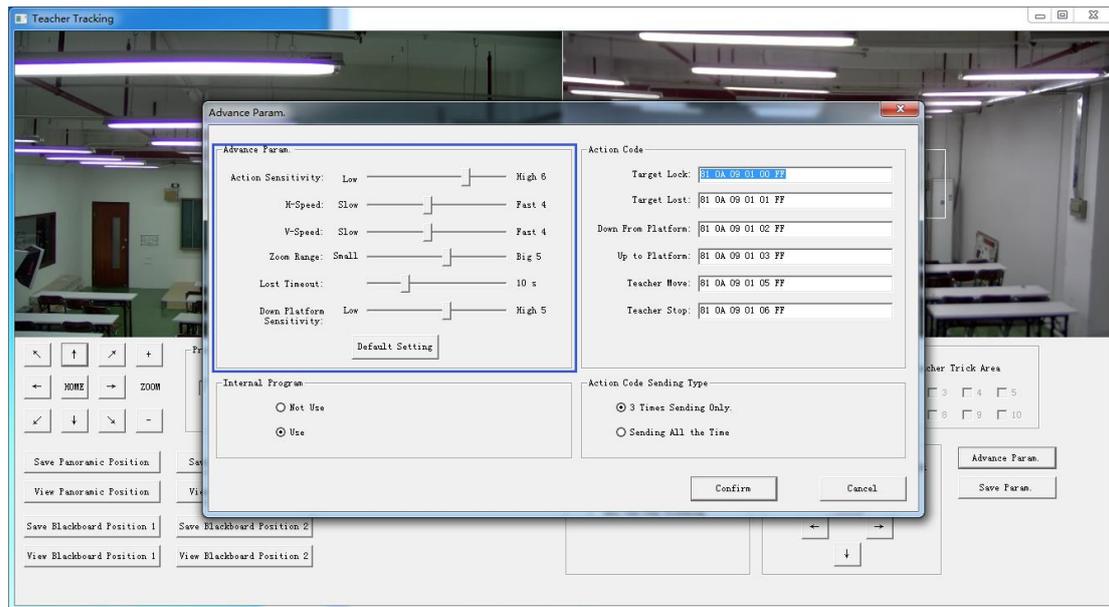


Figure 5.2-5 Operation interface

Para configurações do código de ação, consulte “7 Descrição da conexão do host de gravação e transmissão”. Após a configuração, clique em Salvar parâmetro. Permite entrar na coluna de configurações de parâmetros avançados para alterar o valor da configuração para obter o melhor resultado sujeito a cenas específicas e demanda do cliente.